PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-304437

(43) Date of publication of application: 13.11.1998

(51)Int.Cl.

H04Q 7/36

(21)Application number: 09-112941

(71)Applicant: FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

30.04.1997

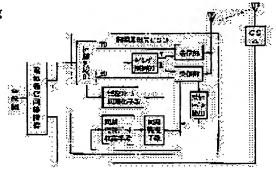
(72)Inventor: ISHIKAWA HIROSHI

(54) RADIO BLOCK SYNCHRONIZATION MONITOR SYSTEM AND RADIO BASE STATION SYSTEM ADOPTING THE MONITOR SYSTEM

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To efficiently monitor the synchronization state for a radio block by allowing each slave radio base station to utilize an idle time slot of a concerned station, so as to receive a signal of a control channel sent by other radio base station without causing effect on the communication service of the concerned station.

SOLUTION: A radio base station CSB synchronizes a radio-operating frame of its own station with a radio-operating frame of a radio base station CSA based, on synchronization information from the specific radio base station CSA by means of a radio frame synchronization means. Furthermore, an idle time slot is used to store prescribed information in control information received from other radio base station CSA or the like, in cross reference with the idle time slot and a synchronization monitor means compares the prescribed information in the control information received from the other radio base station CSA with the stored information in the



memory in cross reference by using the idle time slot. Thus, asynchronism in a radio block is detected timely.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-304437

(43)公開日 平成10年(1998)11月13日

(51) Int.Cl.⁸

識別記号

FΙ

H04Q 7/36

H04B 7/26

104A

審査蘭求 未蘭求 請求項の数10 OL (全 17 頁)

(21)出願番号

特膜平9-112941

(22)出願日

平成9年(1997) 4月30日

(71) 出頃人 000005223

富士通株式会社

神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番

1号

(72)発明者 石川 広

神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番

1号 富士通株式会社内

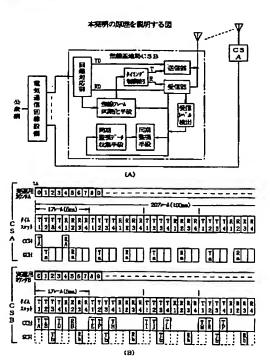
(74)代理人 弁理士 井桁 貞一

(54) 【発明の名称】 無線区間同期監視方式及び骸方式による無線基地局装置

(57)【 要約】

【 課題】 無線区間同期監視方式及び該方式による無線 基地局装置に関し、自局の通信サービスに影響を与える こと無く、無線区間の同期状態を効率よく監視可能なこ とを課題とする。

【解決手段】 所定のサービスエリアをカバーする複数の無線基地局がTDMA-TDD方式の下で無線区間の同期をとると共に、自局に接続する移動局に通信サービスを提供する移動通信システムの無線区間同期監視方式において、単一のマスタ無線基地局Aと、1又は2以上のスレーブ無線基地局B等とを備え、スレーブ無線基地局の無線運用フレームをマスタ無線基地局の無線運用フレームに同期化させ、かつ自局の空きタイムスロットを利用して他の無線基地局が送信する制御チャネルの信号を受信し、該受信信号につき所定の情報を収集すると共に、同一のタイムスロットにつき時系列に収集した前記所定の情報を比較することにより無線区間同期有無の判定を行う。



【特許請求の範囲】

【 請求項1 】 所定のサービスエリアをカバーする複数の無線基地局がTDMA-TDD方式の下で無線区間の同期をとると共に、自局に接続する移動局に通信サービスを提供する移動通信システムの無線区間同期監視方式において、

単一のマスタ無線基地局と、

1 又は2 以上のスレーブ無線基地局とを備え、

前記スレーブ無線基地局は、自局の無線運用フレームを 前記マスタ無線基地局の無線運用フレームに同期化さ せ、かつ自局の空きタイムスロットを利用して他の無線 基地局が送信する制御チャネルの信号を受信し、該受信 信号につき所定の情報を収集すると共に、同一のタイム スロット につき時系列に収集した前記所定の情報を比較 することにより無線区間同期有無の判定を行うことを特 徴とする無線区間同期監視方式。

【請求項2】 前記マスタ無線基地局は、自局の無線運用フレームを、自局に接続した電気通信回線側のフレームに同期化させ、かつ自局の空きタイムスロットを利用して他の無線基地局が送信する制御チャネルの信号を受信し、該受信信号につき所定の情報を収集すると共に、同一のタイムスロットにつき時系列に収集した前記所定の情報を比較することにより無線区間同期有無の判定を行うことを特徴とする請求項1に記載の無線区間同期監視方式。

【請求項3】 電気通信回線の側に各無線基地局の無線 区間同期監視に係る情報を集中管理する管理局を備え、 各無線基地局は接続電気通信回線を介して前記管理局に 無線区間同期監視に係る情報を送信することを特徴とす る請求項1又は2に記載の無線区間同期監視方式。

【 請求項4 】 所定のサービスエリアをカバーする複数の無線基地局がTDMA-TDD方式の下で無線区間の同期をとると共に、自局に接続する移動局に通信サービスを提供する移動通信システムの無線基地局装置において、

特定の無線基地局が送信する制御チャネルの同期情報に 基づき自局の無線運用フレームを前記特定の無線基地局 の無線運用フレームに同期化させる無線フレーム同期化 手段と、

自局の空きタイムスロットを利用して他の無線基地局が 送信する制御チャネルの情報を受信すると共に、該受信 情報中の所定の情報を前記タイムスロット に対応づけて メモリ に記憶する同期監視データ収集手段と、

自局の空きタイムスロットを利用して他の無線基地局が 送信する制御チャネルの情報を受信すると共に、該受信 情報中の前記所定の情報と前記メモリの各対応する記憶 情報とを比較して同期有無の判定を行う同期監視手段と を備えることを特徴とする無線基地局装置。

【 請求項5 】 無線フレーム同期化手段は、自局が接続する電気通信回線側の同期情報に基づき自局の無線運用

フレームを前記電気通信回線側のフレームに同期化させることを特徴とする請求項4 に記載の無線基地局装置。 【請求項6】 受信情報中の所定の情報は、無線基地局 の識別情報であることを特徴とする請求項4 に記載の無 線基地局装置。

【 請求項7 】 受信信号の受信レベルを検出する受信レベル検出手段を備え、該受信レベル検出手段により 制御チャネルの信号受信と略同タイミングに検出した受信レベルの情報をタイムスロット に対応づけてメモリ に記憶し、かつ同期有無の判定に使用することを 特徴とする請求項4 に記載の無線基地局装置。

【 請求項8 】 自局の空きタイムスロット は自局の制御 チャネル用に割り付けられたタイムスロット の内の空き 中のタイムスロット であることを特徴とする 請求項4 に 記載の無線基地局装置。

【 請求項9 】 自局の空きタイムスロット は自局の通話 チャネル用に割り付けられたタイムスロット の内の空き 中のタイムスロット であることを特徴とする 請求項4 に 記載の無線基地局装置。

【 請求項10】 タイマ手段を備え、同期監視手段による同期有無の判定を定期的に行うことを特徴とする請求項4に記載の無線基地局装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【 発明の属する技術分野】本発明は無線区間同期監視方式及び該方式による無線基地局装置に関し、更に詳しくは所定のサービスエリアをカバーする複数の無線基地局がTDMA-TDD方式の下で無線区間の同期をとると共に、自局に接続する移動局に通信サービスを提供する移動通信システムの無線区間同期監視方式及び該方式による無線基地局装置に関する。

【 0002】PHS (Personal Handyphon System)では 周波数の有効利用を図るためTDMA-TDD方式を採 用する。時分割多元接続(TDMA: Time Division Mu Itiple Access)の下では複数の移動局が同一周波数の通 話チャネルを時分割で利用する。また時分割双方向通信 (TDD: Time Division Duplexing)の下では各移動局 が同一周波数の通話チャネルを送信と受信とで時分割し て使用する。

【0003】係る方式の下では、所定のサービスエリアを単独の無線基地局でカバーする場合は良いが、該エリアを複数の無線基地局でカバーし、かつ各基地局が独自の無線位相(無線区間フレームタイミング)でサービスを運用すると、他局との電波干渉や通信不能等が発生し、通信品質が著しく低下する。そこで、PHSでは、この問題を解決するため、所定のサービスエリアをカバーする複数の無線基地局が無線区間のフレーム同期をとることを行う。

[0004]

【 従来の技術】図10, 図11は従来技術を説明する図

(1),(2)で、図10はPHSの一部システム構成を示している。図において、100は公衆網、10は交換局(電気通信回線設備)、CSA~CSDは同一事業者の無線基地局、PSa~PSdは同事業者の携帯端末局(移動局)である。

【 0005】CSA~CSDは電気通信回線を介して交換局10に接続しており、所定の無線サービスエリアをカバーしている。通常、制御チャネルの周波数は事業者毎に固有の1 波が割り当てられ、通話チャネルの周波数は各事業者に共通の帯域が割り当てられる。ここでは同一事業者のCSAがマスタ基地局となって自局の無線フレームを運用し、他のスレーブ基地局CSB~CSDはマスタ基地局CSAの無線フレームに自局の無線フレームを同期させているとする。

【0006】図11はTDMA-TDD方式のスロット配置を示しており、図11(A)はCSAとCSB間の無線区間同期が取れている場合を示している。1フレーム(5msec)は4チャネル分(4つの送信スロットT1~T4と4つの受信スロットR1~R4)から成る。無線区間の同期が取れているので、CSA,CSB間のタイムスロットは図示の如く一致している。1マルチフレームを20フレーム(100ms)とする場合に、ある1フレーム(5ms)のチャネル1(T1,R1)はCSAの制御チャネルとして、また他の1フレーム(5ms)のチャネル1(T1,R1)はCSBの制御チャネルとして時分割で使用されている。各フレームにおける残りのチャネル2(T2,R2)~4(T4,R4)は同一周被数につきCSA又はCSBで使用可能な共通の通話チャネルである。

【 0007】この場合に、CSAは通話チャネル2を介してPSaと接続しており、送信スロットT2でPSaに通話データを送信し、かつ受信スロットR2でPSaからの通話データを受信する。一方、CSBでは、電波干渉を避けるために通話チャネル2を使用出来ないが、残りの通話チャネル3、4の何れかをPSbに割当可能である。従って、この例ではCSA、CSBは同一周波数にき3つの通話チャネルを有効に利用できる。

【0008】図11(B)はCSAとCSB間の無線区間同期が約1/2スロット分ずれている場合を示している。上記同様にしてCSAは通話チャネル2を介してPSaと接続している。しかし、この場合のCSBはCSAとの無線位相が約1/2スロット分ずれているため、CSAの通話チャネル(タイムスロット)2は時間的にCSBの通話チャネル2のみならず通話チャネル3にも一部オーバラップしている。従って、この場合のCSBはCSAとの電波干渉の無い通話チャネル4しか実質的にPSbに割り当てることができない。

【 0009】この様にPHS(TDMA-TDD方式) の下では無線区間の同期が取れていることが周波数利用 効率の点から望ましい。この点、本件出願人は、電気通 信回線設備(交換機等)と他の無線基地局(マスタ局)との間の各フレーム同期を同時に保持するフレームタイミング同期確立装置を既に提案している。

【0010】図12は本件出願人による既提案技術を説明する図で、図12(A)はフレームタイミング同期確立装置の構成を示す図、図12(A)はその動作タイミングチャートである。図中、Aはマスタ基地局、Bはスレーブ基地局とする。マスタ基地局Aは電気通信回線設備10のフレーム位相に基づき独自の無線フレームを運用している。スレーブ基地局Bは電気通信回線設備10のフレームに同期をとると共に、マスタ基地局Aの無線フレームに自局の無線フレームを同期させ、こうして電気通信回線設備10と無線基地局Aとのフレーム同期を同時に保持する。

【0011】具体的に言うと、網側フレームタインミング抽出部51は電気通信回線からの受信信号より網側のフレームタイミングを抽出する。内部動作クロック生成制御部52は電気通信回線の受信信号よりクロック信号を抽出してフレーム同期制御の基本クロック信号となす。網側カウンタ54は網側のフレームタイミングに同期して1フレーム周期(1マルチフレーム,100msのカウント0~n-1に相当)を計数する。この同期化後は0~n-1のカウントを自走させ、こうして網側のフレーム同期を保持する。

【0012】一方、基地局側フレームタインミング抽出 部53はマスタ基地局Aからの無線受信信号(制御チャネル信号)より無線側のフレームタイミングを抽出する。位相差検出制御部55は無線側のフレームタイミングとの位相差(即ち、その時点の網側カウンタ54のカウント出力)aを検出・保持する。実運用カウンタ56は、この位相差aを基準として前記基本クロック信号により無線1マルチフレーム周期(カウント0~n-1)を計数する。こうして、無線側のフレーム同期も上記網側と同時に保持される。そして、実運用フレームタイミング生成部57は実運用カウンタ56の出力に基づき自局の無線フレーム(タイムスロット等)を運用する。

【 0013】かくして、上記既提案技術によれば無線基 地局Bは電気通信回線設備10と無線基地局Aとの各フ レーム同期を同時に保持でき、その後にシステム動作環 境が変化(例えばマスタ基地局Aがダウン等)しても、 自局の同期状態を有効に維持できる。

[0014]

【 発明が解決しようとする課題】ところで、上記既案提案方式では、無線区間の同期合わせは有効に行うが、その後の同期維持の監視は行わない。しかるに、同期維持の監視を行わないと、その後、ある無線基地局が何らかの理由で同期外れを起こし、かつそのことを知らずにそのまま運用されているような状況を有効に発見できない。しかも、この状態を放置すると、システムでは通話

障害が頻発することになるが、その原因が同期外れにあるのか、更にはどの基地局にあるのかを特定できない。その結果、闇雲にシステムを再同期化することとなるが、その際には、通話サービスの低下を避けるため、深夜のトラヒックが低くなった時間帯に運用を一時停止し、再同期確立処理を行わざるを得ない。このため、通話品質の低下の状態を深夜まで引きずってしまうことにもなる。

【 0015】このように、従来は無線区間の同期外れをタイムリーに検出し、能率良く復旧することができないと言う、問題があった。本発明は上記問題点に鑑み成されたもので、その目的とする所は、自局の通信サービスに影響を与えること無く、無線区間の同期状態を効率よく監視可能な無線区間同期監視方式及び該方式による無線基地局装置を提供することにある。

[0016]

【 課題を解決するための手段】上記の課題は例えば図1 (A) の構成により解決される。即ち、本発明(1)の 無線区間同期監視方式は、所定のサービスエリアをカバ ーする複数の無線基地局がT DMA-T DD方式の下で 無線区間の同期をとると共に、自局に接続する移動局に 通信サービスを提供する移動通信システムの無線区間同 期監視方式において、単一のマスタ無線基地局CSA と、1 又は2 以上のスレーブ無線基地局CSB等とを備 え、前記スレーブ無線基地局CSBは、自局の無線運用 フレームを前記マスタ無線基地局CSAの無線運用フレ ームに同期化させ、かつ自局の空きタイムスロット を利 用して他の無線基地局CSA等が送信する制御チャネル の信号を受信し、該受信信号につき所定の情報を収集す ると共に、同一のタイムスロット につき 時系列に収集し た前記所定の情報を比較することにより 無線区間同期有 無の判定を行うものである。

【 0 0 1 7 】図1(B)は多数の無線基地局CSA~C SPが存在する場合の一例のタイミングチャートを示し ている。まず各基地局の基本的動作を言うと、CSAは 第1フレームの制御チャネル1(T1,R1)で制御情 報のやり 取りを行い、各フレームの通話チャネル2(T 2, R2)を移動局PSaの通話に割り当てている。そ れ以外のスロット は空きスロット である。またCSBは 第1フレームの制御チャネル2(T2,R2)で制御情 報のやり 取りを行い、各フレームの通話チャネル3(T 3, R3)をPSbの通話に割り当てている。それ以外 のスロット は空きスロットである。以下、同様にして進 み、図示しないが、例えばCSEは第2フレームの制御 チャネル1(T1,R1)で制御情報のやり取りを行 い、他の周波数における各フレームの通話チャネル2 (T2, R2)をPSeの通話に割り当てている。それ 以外のスロット は空きスロット である。こうして、1 フ レーム(5 ms)の区間に4 台の無線基地局を収容で き、1 マルチフレーム(100 ms) の区間には最大8

0 台の無線基地局を収容できる。

【 0018】 本発明(1) によれば、各スレーブ無線基 地局は、自局の空きタイムスロットを利用して他の無線 基地局が送信する制御チャネルの信号を受信することに より、自局の通信サービスに影響を与えること無く、無 線区間の同期状態を効率よく監視可能となる。今、CS Bの動作に注目すると、該CSBは第1フレームの通話 チャネル1 の空きスロットT1 を利用することでCSA が送信する制御情報TAを受信でき、かつ通話チャネル 4 の空きスロット T 4 を利用することでCSDが送信す る制御情報T Dを受信できる。また第2 レームの通話チ ャネル1 の空きスロット T1 を利用することでCSEが 送信する制御情報TEを受信でき、かつ第2レームの制 御チャネル2 の空きスロット T 2 を利用することでCS F が送信する制御情報TFを受信できる。 更には第2 レ ームの通話チャネル4 の空きスロット T4 を利用するこ とでCSHが送信する制御情報THを受信できる。以 下、同様である。そして、同一の空きタイムスロットに つき時系列に収集した所定の情報(基地局番号等)を比 較することで無線区間の同期状態を効率よく 監視でき

【0019】好ましくは、本発明(2)においては、上記本発明(1)において、前記マスタ無線基地局CSAは、自局の無線運用フレームを、自局に接続した電気通信回線側のフレームに同期化させ、かつ自局の空きタイムスロットを利用して他の無線基地局CSB等が送信する制御チャネルの信号を受信し、該受信信号につき所定の情報を収集すると共に、同一のタイムスロットにつき時系列に収集した前記所定の情報を比較することにより無線区間同期有無の判定を行う。

【0020】従って、マスタ無線基地局CSAでも、スレーブ無線基地局CSB等と同様に、自局の通信サービスに影響を与えること無く、無線区間の同期状態を効率よく監視できる。また好ましくは、本発明(3)においては、上記本発明(1)又は(2)において、電気通信回線の側に各無線基地局の無線区間同期監視に係る情報を集中管理する管理局を備え、各無線基地局は接続電気通信回線を介して前記管理局に無線区間同期監視に係る情報を送信する。

【 0021】各無線基地局の無線区間同期監視に係る情報を電気通信回線の側の管理局で集中管理すれば、どの無線基地局が同期外れを起こしているのか等を、全情報の一括解析に基づき的確に判断できると共に、特定の無線基地局のみを速やかに再同期化する等、サービスに与える悪影響を最小限にして、常にシステムを最良の状態に維持できる。

【0022】また本発明(4)の無線基地局装置は、所定のサービスエリアをカバーする複数の無線基地局がTDMA-TDD方式の下で無線区間の同期をとると共に、自局に接続する移動局に通信サービスを提供する移

動通信システムの無線基地局装置において、特定の無線 基地局CSAが送信する制御チャネルの同期情報に基づ き自局CSBの無線運用フレームを前記特定の無線基地 局の無線運用フレームに同期化させる無線フレーム同期 化手段と、自局CSBの空きタイムスロットを利用して 他の無線基地局CSA等が送信する制御チャネルの情報 を受信すると共に、該受信情報中の所定の情報を前記タ イムスロット に対応づけてメモリ に記憶する 同期監視デ ータ収集手段と、自局CSBの空きタイムスロットを利 用して他の無線基地局CSA等が送信する制御チャネル の情報を受信すると共に、該受信情報中の前記所定の情 報と前記メモリ の各対応する 記憶情報とを比較して同期 有無の判定を行う同期監視手段とを備えるものである。 【0023】従って、自局の通信サービスに影響を与え ること 無く、無線区間の同期状態を効率よく 監視可能な 無線基地局装置を提供できる。好ましくは、本発明 (5)においては、上記本発明(4)において、無線フ レーム同期化手段は、自局が接続する電気通信回線側の 同期情報に基づき自局の無線運用フレームを前記電気通

【 0024】従って、この無線基地局CSBはスレーブ 基地局にもマスタ基地局にも成り得る。また好ましく は、本発明(6)においては、上記本発明(4)におい て、受信情報中の所定の情報は、無線基地局の識別情報 である。無線基地局の識別情報(識別番号等)を利用す れば、無線区間の同期有無の判定を正確に行える。

信回線側のフレームに同期化させる。

【0025】また好ましくは、本発明(7)においては、上記本発明(4)において、受信信号の受信レベルを検出する受信レベル検出手段を備え、該受信レベル検出手段により制御チャネルの信号受信と略同タイミングに検出した受信レベルの情報をタイムスロットに対応づけてメモリに記憶し、かつ同期有無の判定に使用する。同期有無の判定に受信レベルを併用すれば、受信した識別情報の信頼性や、所要のスロットに所要の識別情報が得られなかった場合の理由等を的確に判別できる。特に無線区間の通信はフェージング等による影響を受け易いので、受信レベルの併用により、フェージング等による一時的な不一致発生を安易に同期外れと判断してしまう様な状況を有効に防止できる。

【0026】また好ましくは、本発明(8)においては、上記本発明(4)において、自局の空きタイムスロットは自局の制御チャネル用に割り付けられたタイムスロットの内の空き中のタイムスロットである。図1(B)において、例えばCSAの制御チャネル用に割り付けられたタイムスロットは第1フレームのスロット対(T1,R1)のみで、それ以外の各フレームのスロット対(T1,R1)は常時空いている。従って、無線基地局の数があまり多くない(例えば20局以下の)場合は、各無線基地局の制御チャネルを各フレームのスロット対(T1,R1)に夫々割り付けることが可能であ

り、こうすれば、各無線基地局は、自局の常時空いている各タイムロット(例えばT1)を利用して、自局の通話有無に関係無く、常に他の全無線基地局が送信する制御チャネルの情報を収集し、比較できる。

【 0027】また好ましくは、本発明(9)において は、上記本発明(4)において、自局の空きタイムスロ ット は自局の通話チャネル用に割り 付けられたタイムス ロットの内の空き中のタイムスロットである。 無線基地 局の数が多い(例えば20局を越える)場合は、自局の 通話チャネル用に割り付けられたタイムスロットの内の 空き中のタイムスロット を有効に活用する。この場合 に、図1(B)に示す如く、例えばCSBは、自局の通 話状態によっては、1 マルチフレーム(100 ms)の 区間に他の全基地局の制御情報を受信できないが、ある 時間を経過すると、使用中の通話チャネルも替わるの で、前回は受信できなかった例えば基地局CSCの制御 情報TCを今回は受信できることになる。従って、例え ば複数回に渡る受信情報をメモリに論理ORして記憶す ることにより、結果として他の全基地局の制御情報を収 集できる。また上記同様に複数回に渡る受信情報を同一 スロット につき比較することで実質的に他の全基地局の 無線同期有無を判定できる。なお、実運用上は逐次に限 られた数の無線基地局の同期有無を判定できるだけでも 十分に効果を発揮する。

【 0028】また好ましくは、本発明(10)においては、上記本発明(4)において、タイマ手段を備え、同期監視手段による同期有無の判定を定期的に行う。従って、無線区間の同期外れをタイムリーに検出でき、これを速やかに復旧できる。

[0029]

【 発明の実施の形態】以下、添付図面に従って本発明に 好適なる実施の形態を詳細に説明する。なお、全図を通 して同一符号は同一又は相当部分を示すものとする。図 2 は実施の形態による無線区間同期監視方式(無線基地 局CSB)の構成を示す図である。

【0030】なお、PHSの一部システム構成については図10と同様で良い。ここに本実施の形態による無線区間同期監視方式を適用する形で説明する。図において、10は交換機等の電気通信回線設備、20はスレーブの無線基地局(CSB)、21は電気回線の主信号処理を行う回線対応部、22はビット同期確立部、23は電気回線側のフレーム同期信号を検出するKフレームタイミング抽出部、24は電気回線側のフレーム周期を計数する基本カウンタ、25は電気回線側と無線回線側の間のフレーム位相差をラッチするラッチ部、26は比較部(CMP)である。

【 0031】また、27は無線回線側のフレーム周期を 計数する実運用カウンタ、28は無線回線につきTDM A-TDD方式に従う各種タイミング信号を生成するタ イミング制御部、29は送信データ処理部、30は変調 部(MOD)、31は無線送信部(TX)、32はアンテナ共用部、33は無線受信部(RX)、34は復調部(DEM)、35は受信データ処理部、36は周波数シンセサイザ(SYN)、37は受信電波の電界強度RSSIを検出する受信レベル検出部、38は無線回線側のフレーム同期信号を検出するMフレームタイミング抽出部である。

【0032】更に、41は無線基地局CSBの主制御(通常の呼制御,無線区間の同期化制御及びその同期監視制御等)を行うCPU、41aは内蔵のタイマ、42はCPU41が実行する各種プログラム(例えば図3~図5の無線区間同期監視処理等)や各種データを記憶するメモリ(MEM)、42aは図7又は図9の無線区間同期監視データを記憶する管理テーブル、そして、43はCPU41の共通バスである。

【0033】CPU41は、I /Oインタフェース(不図示)及び制御線C1~C4等を介して各機能部と接続しており、各機能部に必要に応じてデータ、指令、動作モード情報、パラメータ情報等を提供すると共に、各機能部からデータ、監視情報等を収集する。ビット同期確立部22は電気回線側の受信データ信号よりクロック信号成分を抽出して同期制御の基本となるマスタクロック信号MCKを生成する。Kフレームタイミング抽出部23は前記受信データ信号中のフレーム同期パターン信号を検出してフレームタイミング信号FT1を生成する。回線対応部21はクロック信号MCK及び網側のフレームタイミング信号FT1に従って網側の受信データ信号のフレーム(100ms)毎の信号処理を行う。

【 0034】網からの受信データの中には、移動局PS 宛の通話データの他、基地局CSB 宛の各種制御情報 (例えばCSB がマスタ 基地局かスレーブ 基地局かの指 定情報等) が含まれる。通話データは送信データ処理部 29 に転送され、各種制御情報はCPU41 に取り込まれる。また網への送信データの中には、移動局PS からの通話データの他、CPU41 からの各種制御情報(網側からの指令に対する応答情報等) が含まれる。

【0035】基本カウンタ24は、CPU41からの制御線C1を介する同期化指令に従ってフレームタイミング信号FT1のタイミングにリセット(同期化)されると共に、その後のクロック信号MCKにより電気回線側のフレーム周期(100ms)を計数する。このように、この基本カウンタ24は、CPU41の指令により、必要なら何時でも同期化でき、その後は自走してフレーム周期を計数する。

【 0036 】一方、Mフレームタイミング抽出部38は無線回線側の受信データ信号(即ち、マスタ基地局CSAの制御チャネル信号)中の所定のフレーム同期パターン信号(同期ワード)を検出して無線回線側のフレームタイミング信号FT2を生成する。ラッチ部25はフレームタイミング信号FT2に同期してその時点における

基本カウンタ24のカウント出力Qをラッチする。従って、ラッチ部25のラッチ出力LQは電気回線側と無線回線側との間のフレーム間位相差を表す。比較部26は基本カウンタ24のカウント出力Qとラッチ部25のラッチ出力LQとを比較して一致が得られたタイミングに一致信号(=)を出力する。即ち、電気回線側のフレームから位相差分遅れたタイミングに一致信号を出力する。

【0037】実運用カウンタ27は、CPU41の制御線C2を介する同期化指令に従って前記一致信号が得られたタイミングにリセット(同期化)されると共に、その後のクロック信号MCKにより無線回線側のフレーム周期(100ms)を計数する。即ち、この実運用カウンタ27はマスタ基地局CSAの無線運用位相に同期化される。同様にして、この実運用カウンタ27は、CPU41の指令により、必要なら何時でも同期化でき、その後は自走してフレーム周期を計数する。

【 0038】タイミング制御部28は実運用カウンタ2 7 のカウント 出力Q に基づき 自局の無線回線制御に必要 な各種タイミング信号(送信スロット信号T, 周波数制 御信号F, 受信スロット信号R等)を生成する。これら のタイミング信号はCPU41からの自局の無線運用位 相を含む運用モード情報に従い生成される。なお、この 自局の無線運用位相の基準については2通り考えられ る。一つはマスタ基地局CSAよりも所定時間(例えば 1 スロット 又は1 フレーム(5 ms) の整数倍} だけ遅 れた位相を自局の無線運用位相の基準とするものであ る。もう一つはマスタ基地局CSAの運用位相をそのま ま基準となすと共に、自局はマスタ基地局CSAの運用 位相から1 スロット 又は1 フレーム(5 ms) の整数倍 だけずれたスロットで必要な情報を処理するものであ る。但し、これらは単に基準の取り方に相違があるだけ で、タイミング制御部28の具体的構成には違いを生じ るものの、外部から見えるデータ送受信処理の実体には 相違はない。詳細は後述する。

【0039】送信データ処理部29は、各種送信データを自局の送信スロットT1~T4に同期して出力する。この送信データには、制御チャネルで送信される事業者番号,基地局番号(CSID),無線回線情報,各種規制情報,システム情報等の各種報知情報の他、移動局PSへの着呼情報及び無線リンク割当情報等と、通話チャネルで送信される音声情報等が含まれる。上記制御チャネルの情報はCPU41から提供され、通話チャネルの情報は回線対応部21から提供される。

【 0040】受信データ処理部35は、自局の受信スロットR1~R4に同期して、移動局PS及び周辺基地局CSが送信するデータの受信処理を行う。この受信データには、制御チャネルで受信される移動局PSからの着信応答、発信要求等の他、周辺基地局CSで送信される上記制御チャネルの情報と、通話チャネルで受信される

移動局PSからの音声情報等が含まれる。制御チャネルの受信情報はCPU41に提供され、通話チャネルの受信情報は回線対応部21に提供される。

【 0 0 4 1 】なお、電気回線側と無線回線側のフレーム間に位相差がある場合は、該位相差分の通話データ等は不図示のパッファ回路に蓄積され、位相差が吸収される。図6 は実施の形態による無線区間同期監視処理のタイミングチャートで、所定のサービスエリアをカバーする無線基地局の数が比較的少ない(20局以下)場合に適用して好適なるものである。

【0042】マスタ基地局CSAは独自の位相で無線回線のフレームを運用している。1フレーム(5ms)は8スロットより成り、1マルチフレームは20フレーム(100ms)より成る。なお、マスタ基地局CSAは電気回線側との間の位相差を「0」とすることが可能であり、この場合は電気回線側と無線回線側とのフレーム位相が一致することになる。また、CSAは第1フレームの送信スロットT1に制御チャネルの情報を送信し、同第1フレームの受信スロットR1に移動局PSからの制御チャネルの情報を受信する。通常の運用では第2~第20フレームの各タイムスロット対(T1,R1)は不使用である。そして、CSAは各フレームのチャネル2{タイムスロット対(T2,R2)}を移動局PSaの通話に割り当てている。

【0043】スレーブ基地局CSBはマスタ局CSAのフレームタイミングに位相同期して運用される。但し、CSAとの制御チャネル信号の干渉を避けるため、CSBが自局の制御チャネル情報を送受信するスロットは、無線基地局の総数が少ないことも考慮して、CSAのそれよりも例えば1フレーム(5ms)分遅れており、この時点を基準として自局の1マルチフレームを運用している。また、このCSBは各フレームのチャネル3{タイムスロット対(T3,R3)}を移動局PSbの通話に割り当てている。

【0044】同様にして、スレーブ基地局CSCはCSAよりも2フレーム(10ms)分遅れた時点を基準として自局の1マルチフレームを運用しており、各フレームのチャネル4{タイムスロット対(T4,R4)}を移動局PScの通話に割り当てている。また、図示しないが、スレーブ基地局CSDはCSAよりも3フレーム(15ms)分ずれた時点を基準として自局の1マルチフレームを運用しており、こうしてこの方式では最大20の無線基地局を同期運用可能である。

【 0045】図7 は実施の形態による無線区間同期監視データの管理テーブルを説明する図で、上記図6 の運用方式に対応した管理テーブルの記憶構造を示している。図はスレーブ基地局CSBにおける記憶データを示しており、ここでは1 フレーム(5 ms) を単位とする「フレーム番号」の欄の0~3 に対応して基地局CSA~CSDの各情報が記憶されており、残りのフレーム番号の

4~19については基地局が存在していない。「CSID」の欄には後述の無線区間同期監視データ収集処理で受信データから抽出した基地局番号を記憶し、また「RSSI」の欄には受信信号から検出した受信レベルを記憶する。また「CSIDF」の欄では後述の無線区間同期監視処理でCSIDの比較一致が得られたか否かのフラグ情報を管理し、「RSSIF」の欄では同じくRSSIの比較略一致が得られたか否かのフラグ情報を管理

【 0046 】図3 ~図5 は実施の形態による無線区間同 期監視処理のフローチャート(1)~(3)で、基本的 には図6, 図7の動作やデータを実現するものである。 図3 は実施の形態によるメイン処理を示しており、基地 局CSBへの電源投入又はシステムリセットの発生によ りこの処理に入力する。ステップS1では必要な初期化 処理を行う。例えば後述のスロット 割込先アドレスを図 4(B) のスロット割込処理(1) に初期化する。また 図7 のテーブル42 a の比較フラグ「CSIDF」 欄及 び「RSSIF」欄にO(比較不一致)を書き込む。 【 0047】ステップS2では基本カウンタ24に同期 指令を与え、ステップS 3 では同期完了(又は同期完了 するであろう 所定時間経過)を待つ。この区間では、基 本カウンタ24 はフレームタイミング信号FT1 のタイ ミングにリセット(同期化)され、以後はクロック信号 MCKにより1マルチフレーム(100ms)分のカウ ントを繰り返す。

【0048】上記基本カウンタ24の同期が完了する と、交換機10と基地局CSB間のフレーム同期が得ら れた。ステップS 4 ではMフレームタイミング抽出部3 8 にマスタ局CSAの同期ワードをセットし、ステップ S5 ではタイミング制御部28を同期タイミングの抽出 モードにする。そして、ステップS6ではフレームタイ ミングFT2の抽出完了を待つ。この区間では、タイミ ング制御部28は周波数シンセサイザ36を制御チャネ ルCCHの周波数にセットし、該制御チャネルの信号を 連続的に受信する。一方、Mフレームタイミング抽出部 3 8 は復調部3 4 からの受信信号R Dとマスタ局C S A の同期ワードとをビット バイビット で比較し、比較一致 が得られると、フレームタイミング信号FT2を出力す る。ラッチ部25は、フレームタイミング信号FT2に 同期してその時点の基本カウンタ24 のカウント 出力Q をラッチし、こうして電気回線側と無線回線側(マスタ 基地局CSA)との間のマルチフレームの位相差情報が 保持される。

【0049】上記フレームタイミングFT2の抽出を完了すると、更にステップS7では実運用カウンタ27に同期指令を与え、ステップS8では同期完了(又は同期完了するであろう所定時間経過)を待つ。この区間では、実運用カウンタ27は比較部26の出力=1(即ち、基本カウンタ24のカウント出力Q=ラッチ部25

のラッチ出力L Q) のタイミングにリセット(同期化) され、以後はクロック信号MC Kにより1 マルチフレーム(100 ms)分のカウントを繰り返す。

【0050】上記夷運用カウンタ27が同期完了すると、スレーブ基地局CSBとマスタ基地局CSA間のマルチフレーム同期が得られた。ステップS9では自局の無線運用位相を決定する。具体的に言うと、マスタ基地局CSAのマルチフレーム位相に同期して1マルチフレーム分の制御チャネル信号を観測すると共に、マスタ基地局CSA以外の基地局が制御チャネル信号を送信していない場合は、任意の空きフレームを捕捉して自局のマルチフレーム位相の開始位置とする。この例では、マスタ基地局CSAのマルチフレーム位相に続く第2のフレームを自局のマルチフレーム位相の開始位置と決定する

【0051】ステップS10ではタイミング制御部28に自局の無線運用モードをセットする。これによりタイミング制御部28は、マスタ基地局CSAより1フレーム(5ms)遅れた時点のタイムスロット対(T1,R1)を自局の制御チャネルのスロット対とする。なお、このような無線運用モードのセットに対応する各種タイミング信号の生成は、例えば予めROM(又はEEPROM等)に様々な態様及び位相のタイミング生成情報を記憶しておくと共に、該ROMのアドレスに上記無線運用モードの情報を加え、その読出データを実運用カウンタ27の出力Qでビットスキャンすることにより容易に生成できる。以上の事はスレーブ基地局CSC,CSD等についても同様である。

【 0052】ステップS 11 では図4 (A) の同期監視 データ収集処理を実行(CALL) する。ステップS 12 では内蔵のタイマ4 2a (例えば3 0 分) をスタートし、ステップS 13 ではタイマ割込可とする。そして、ステップS 14 では呼段定/切断等の通常の通信処理を行う。図4 (A) は実施の形態による同期監視データ収集処理を示しており、上記図3 のステップS 11 でCALLされるとこの処理に入力する。

【0053】ステップS21ではタイミング制御部28を同期監視データの収集モードにする。この同期監視データ収集モードでは、タイミング制御部28は、図6に示す如く、自局の通常の運用モードに加えて、自局の第1フレームの制御チャネル信号の送受信スロットT1、R1を除く、自局の第2フレーム以降の各送信スロットT1では他局の制御チャネル信号を受信可能とすると信スロットT1では他局の制御チャネル信号を受信可能とするとに、各送信スロットT1(最初はtc)のタイミングにCPU41にスロット割込要求IRQを発生することになる。ステップS22ではインデクスレジスタIに初期値iをセットする。こ例では、自局CSBがマスタにに切り、初期値i=2とする。ステップS23ではスロット割込可となし、処理を図3のステップS12に戻す。

【0054】図4(B)はスロット割込処理(1)を示しており、上記ステップS23のスロット割込可の後の、他局の制御チャネル信号を受信する各送信スロットT1のタイミングになるとこの処理に割込入力する。ステップS25では受信した制御チャネル情報より当該基地局の識別情報CSIDを抽出する。最初は3番目の基地局CSCのCSID=Cが抽出される。ステップS26では該抽出したCSID=Cをテーブル42aのCSID欄のI行目(但し、0行目からカウントする)に格納する。ステップS27では受信レベル検出部37より当該制御チャネル信号の受信電界強度RSSI=××を抽出する。ステップS28では該抽出したRSSI=××を抽出する。ステップS28では該抽出したRSSI=××をデーブル42aのRSSI欄の前記I行目に格納する。

【 0055 】 ステップS29 ではインデクスレジスタI に+1 する。ステップS30 では全データ 収集終了か否 かを判別する。具体的に言うと、I=(i-1) でない 場合は全データ 収集終了ではない。但し、I=20 の場合はI に0 をセット してカウントを回す。全データ 収集終了でない場合は割込発生時に実行中であった処理に戻る。

【 0056】次(5 ms 後)にこのスロット 割込処理(1)に入力すると、スレーブ基地局CSDのCSID =D,RSSI= $\times\times$ が抽出され、テーブル42aのフレーム番号=3の行に格納される。この例ではフレーム番号=4~19には基地局が存在しないので、対応するCSID,RSSIの各情報は格納されずに、やがてI=0となる。そして、このI=0につきマスタ基地局CSAのCSID=A,RSSI= $\times\times$ が格納されると、その後のステップS30では、I=1(即ち、i=2-1)により、処理はステップS31に進む。

【0057】ステップS31では、全データ収集終了によりそれ以上のスロット割込不可とする。ステップS32ではタイミング制御部28を通常の通信運用モードに戻す。そして、ステップS33では以後のスロット割込先アドレスを図5(B)のスロット割込処理(2)に変更して、処理を割込発生時に実行中であった処理に戻す。

【0058】図5(A)は実施の形態による同期監視処理を示しており、上記図3のステップS12でスタートしたタイマ41aがタイムアウト(30分経過)するとこの処理に入力する。ステップS41ではタイミング制御部28を同期監視モード(但し、本実施の形態では上記同期監視データ収集モードと実質同一で良い)にする。ステップS42ではインデクスレジスタIに初期値i(=2)をセットする。ステップS43ではスロット割込可とする。但し、今度のスロット割込先処理は図5(B)のスロット割込処理(2)である。ステップS44では更に次(更に30分後)の同期監視処理の起動のためにタイマ41aをスタートし、本処理を上記タイマ

割込前の実行処理に戻す。

【0059】図5(B)は実施の形態によるスロット割込処理(2)を示しており、上記ステップS43のスロット割込可の後の他局の制御チャネル信号を受信する各送信スロットT1のタイミングになるとこの処理に割込入力する。ステップS45では受信した制御チャネル情報より当該基地局の識別情報CSIDを抽出する。ステップS46ではテーブル42aのCSID欄のI行目(但し、0行目からカウントする)から読み出したCSIDと前記抽出したCSIDとを比較し、一致するか否かを判別する。

【0060】具体的に言うと、最初はテーブル42aよりフレーム番号=2の行のCSID=Cが読み出される。一方、無線区間の同期が維持されていれば、最初は無線回線より3番目の基地局CSCのCSID=Cが抽出され、比較一致となる。この場合はステップS47でテーブル42aのフラグCSIDF欄に1(比較一致)を書き込む。しかし、基地局CSCがダウンしていたり、又は同期外れ等を起こしていると、このタイミングにはCSCの制御チャネル信号が正常に送信されないため、CSID=Cが抽出されない。この場合はステップS48でテーブル42aのフラグCSIDF欄に0(比較不一致)を書き込む。

【0061】ステップS49では受信レベル検出部37より当該制御チャネル信号の受信電界強度RSSI=××を抽出する。ステップS50ではテーブル42aのRSSI欄のI行目(但し、0行目からカウントする)から読み出したRSSIと前記抽出したRSSIとを比較し、略一致する(即ち、相違が所定の範囲内にある)か否かを判別する。

【0062】具体的に言うと、最初はテーブル42aよりフレーム番号=2の行のRSSI=××が読み出される。一方、無線区間の同期が維持されていれば、最初は3番目の基地局CSCのRSSI=××が抽出され、フェージング等の特別の事情が無ければ通常はこれらの間の相違は所定の範囲内にある。この場合はステップS51でテーブル42aのフラグRSSIF欄に1(比較一致)を書き込む。しかし、基地局CSCがダウンしていたり、又は同期外れ等を起こしていると、このタイミングには制御チャネル信号が正常に送信されないため、基地局CSCからの所要のRSSI=××が抽出されない。この場合はステップS52でテーブル42aのフラグRSSIF欄に0(比較不一致)を書き込む。

【 0063】ステップS53ではインデクスレジスタIに+1する。ステップS54では全データの比較終了か否かを判別する。全データの比較終了でない場合はスロット割込発生時に実行中であった処理に戻る。次(5 m s 後)にこのスロット割込処理(2)に入力すると、スレーブ基地局CSDのCSID=D及びRSSI=××につき比較が行われ、比較結果に応じてテーブル42a

のCSI DF及びRSSIFが書き替えられる。そして、この例ではフレーム番号=4~19には基地局が存在しないので対応する行のCSI D及びRSSI については有為な比較・判定は行われず、やがてI=0となる。そして、I=0のマスタ基地局CSAにつきCSID=A及びRSSI= \times ×の比較・判定が行われると、その後のステップS54では、I=1(即ち、i=2-1)により、処理はステップS55に進む。

【0064】ステップS55では、全データの比較終了 により それ以上のスロット 割込不可とする。ステップS 56ではタイミング制御部28を通常の通信運用モード に戻し、そして、本処理をスロット 割込発生時点の処理 に戻す。なお、図示しないが、この様なテーブル4 a の 記憶内容はСР U4 1 内の監視処理により 適宜に調べら れ、システムの同期/非同期状態がリアルタイムに監視 される。この場合に、特定のCSIDにつき相違が検出 された場合は当該CSの障害又は非同期状態の可能性が 高い。また、同時に多数のCSIDにつき相違が検出さ れた場合はシステム又は自局の非同期状態の可能性が高 い。一方、RSSI の相違は、フェージング等の影響も 受けるので、例えば数分置きの監視結果をトレースして 非同期か又はフェージング等による影響かを有効に判定 できる。また逆にRSSIの観測結果に基づき、上記特 定のCSIDの相違が、電波の良好な状態で生じたのか 又は電波の劣化状態で生じたのかを判別できる。従っ て、この様なRSSIの判定の併用により、CSIDの 比較に基づく誤判定を有効に防止できる。

【0065】かくして、本実施の形態によれば、システムの立ち上がり時に無線区間の同期が確立され、かつその後の同期維持監視に有用な各CSのデータ(CSID,RSSI等)がテーブル42aに格納される。またタイマ41aが付勢され、例えば30分(必要なら数分)置きに同期確立状態が維持されているか否かが自動的に監視される。しかも、本実施の形態による同期監視処理は、自局の通常の運用には使われない制御チャネルの2番目以降の各送信スロットT1を単に実質受信スロットR1~に切り替えることで行えるので、自局の通常の通信(制御チャネルによる呼制御、通話チャネルによる呼制の通信(制御チャネルによる呼制御、通話チャネルによる呼制の通信(制御チャネルによる呼制御、通話チャネルによる呼制の通信(制御チャネルによる呼制御、通話チャネルによる呼制の通信(制御チャネルによる呼制御、通話チャネルによる呼制の重視である。従って、実質任意に変して行え、よってシステムの同期/非同期状態をリアルタイムに監視できる。

【0066】ところで、上記基地局CSBでは他の全無線基地局についての同期/同期外れを個々に監視出来る訳であるが、自局CSBが同期外れでも他の全無線基地局が同期外れに見えてしまう。一方、この場合でも他の例えば基地局CSCではCSBのみが同期外れに見えるのにこの情報をCSBにうまく知らせる方法がない。一方、この状態をそのまま放置すると、CSBの稼働が通話障害の原因となる。かと言って、全基地局を再同期化

するのは得策ではない。

【0067】そこで、図示しないが、好ましくは、電気 通信回線の側に各無線基地局の無線区間同期監視に係る 情報を集中管理する管理局(これを交換機10が行って も良い)を備え、該管理局で各無線基地局から接続電気 通信回線を介して各無線区間同期監視に係る情報(テーブル情報等)を収集し、一括管理する。こうすれば、この例ではCSBのみが同期外れであることは全基地局からの収集情報から明らかである。そこで、この場合は管理局からCSBのみに再同期化指令を与え、CSBは自局のフレーム(無線回線側及び必要なら網側)を再同期化する。これにより、通話障害の原因は、何時でも、システムの最小限の負担で除去される。

【 0 0 6 8 】図8 は他の実施の形態による無線区間同期監視処理のタイミングチャートで、所定のサービスエリアをカバーする無線基地局の数が比較的多い(2 1 ~8 0 局)場合に適用して好適なるものである。なお、この他の実施の形態は、上記に加えて自局の空き通話チャネルをも監視情報の収集/比較に利用するものであるから、基本的には、自局の通話チャネルの使用状況に応じてタイミング制御部2 8 に加える動作モードを変更することで容易に実現できる。従って、その制御プログラムは基本的には図3 ~図5 の無線区間同期監視処理を利用できる。以下、この他の実施の形態に特徴的な部分を説明する。

【0069】なお、ここでは各基地局がマスタ基地局C SAのフレーム位相を基準として自局の使用するタイム スロットを選択する場合の動作を述べる。即ち、ここで は各基地局の実運用カウンタA, B 等のカウント 出力は そのまま自局の無線運用位相となってる。各基地局にお ける通信処理の基本的動作を言うと、マスタ基地局CS Aは自局の実運用カウント(O,4)を制御チャネルで 使用し、かつスレーブ基地局CSBは自局の実運用カウ ント(1,5)を制御チャネルで使用する。またスレー ブ基地局CSCは自局の実運用カウント(2,6)を制 御チャネルで使用し、かつスレーブ基地局CSDは自局 の実運用カウント(3,7)を制御チャネルで使用す る。また、図示しないが、スレーブ基地局CSEは自局 の実運用カウント(8,12)を制御チャネルで使用 し、かつスレーブ基地局CSFは自局の実運用カウント (9,13)を制御チャネルで使用する。以下、同様で ある。こうして、1 フレーム(5 ms) に最大4 局を収 容でき、かつ1 マルチフレーム(20フレーム)には最 大80局を収容できる。

【 0070】図9は他の実施の形態による無線区間同期 監視データの管理テーブルを説明する図で、上記図8の 運用方式に対応した管理テーブルの記憶構造を示してい る。図はスレーブ基地局CSBにおける一例の記憶デー タを示しているが、他の全基地局でも同一の記憶フォー マットになる。ここでは実運用カウンタ27のカウント 出力0~159が「スロット番号」の欄の0~159に対応している。これに従い、図4(A)のステップS22におけるインデクスレジスタIへの初期設定値i=0となり、図4(B)のステップS30における処理終了条件は「I=160?」となる。図5のステップS42、S54も同様である。また「CSID」、「RSSI」、「CSIDF」、「RSSIF」の各欄の内容については上記図7のものと同様である。

【 0071】なお、例えばスロット番号4~7については、各基地局CSA~CSDが夫々に移動局PSからの制御チャネルの信号を受信するスロットであるため、この部分のテーブルを削除してもよい。但し、これらのスロットでも各PSが送信する信号中に各基地局宛のCSIDを見つけることが可能であるから、この部分の情報を利用しても良い。

【0072】図8に戻り、この他の実施の形態による例えばCSBの動作に注目すると、該CSBはたまたま各フレームのチャネル3(T3,R3)を通話チャネルで使用している。この場合のCSBは、自局の実運用カウント(0)のタイミングにCSAが送信する制御情報TAを受信でき、かつ実運用カウント(3)のタイミングにCSDが送信する制御情報TDを受信できる。また実運用カウント(8)のタイミングにCSEが送信する制御情報TEを受信でき、かつ実運用カウント(9)のタイミングにCSFが送信する制御情報TFを受信できる。以下、同様である。従って、多数の無線基地局の同期監視データの収集及び同期監視処理を、各時点における自局の全空きタイムスロットを有効に活用することで能率良く行える。

【0073】この場合に、図8に示す如く、例えばCSBは、自局の通話状態によっては、1マルチフレーム(100ms)の区間に他の全基地局の制御情報を受信できない場合がある。しかし、ある時間を経過すると、使用中の通話チャネルも替わるので、前回は受信できなかった様な例えば基地局CSCの制御情報TCを今回は受信できることになる。こうして、例えば複数回に渡る受信情報(制御情報)をテーブル42aに論理OR等して記憶することにより、結果として他の全基地局の制御情報を収集できる。

【0074】この点は同期監視処理についても同様に考えられる。例えばある時点で取得したCSIDがテーブル42aに登録されていない場合は、これをテーブルの対応行に新たに登録可能である。また、ある時点で通話処理のために取得できなかった様なCSIDについては、テーブル42aに登録があっても比較の対象とはしない。また、ある時点で取得したCSIDがテーブル42aの対応するCSIDと同一の場合は比較一致と判断し、また異なっている場合は比較不一致と判断する。

【 0075】なお、上記本発明に好適なる実施の形態を 述べたが、本発明思想を逸脱しない範囲内で、各部の構 成、制御、及びこれらの組合せの様々な変更が行えることは言うまでも無い。

[0076]

【発明の効果】以上述べた如く本発明によれば、一旦同期を確立した各無線基地局は、自局の空きタイムスロットを利用して他の無線基地局が送信する制御チャネルの信号を受信することにより、自局の通信サービスに影響を与えること無く、無線区間の同期状態を効率よく監視可能となる。従って、通話トラヒックの大小に係わらず無線区間の同期外れを何時でもタイムリーに検出可能であり、異常があればシステムに与える影響を最小限にして速やかに復旧可能である。よって、常に良質な通話サービスの安定に供給できる。

【図面の簡単な説明】

【 図1 】本発明の原理を説明する図である。

【 図2 】 実施の形態による無線区間同期監視方式の構成を示す図である。

【 図3 】 実施の形態による無線区間同期監視処理のフローチャート(1)である。

【 図4 】 実施の形態による無線区間同期監視処理のフローチャート(2)である。

【 図5 】実施の形態による無線区間同期監視処理のフローチャート(3)である。

【 図6 】 実施の形態による無線区間同期監視処理のタイミングチャートである。

【 図7 】 実施の形態による無線区間同期監視データの管理テーブルを説明する図である。

【 図8 】他の実施の形態による無線区間同期監視処理のタイミングチャートである。

【 図9 】他の実施の形態による無線区間同期監視データ

の管理テーブルを説明する図である。

【 図1 0 】従来技術を説明する図(1)である。

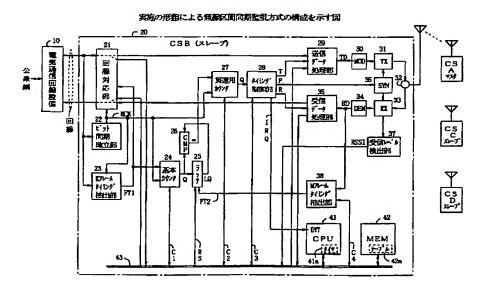
【 図1 1 】 従来技術を説明する図(2)である。

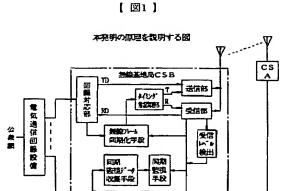
【 図1 2 】 既提案技術を説明する図である。

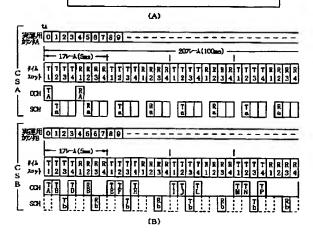
【符号の説明】

- 10 電気通信回線設備
- 20 無線基地局
- 21 回線対応部
- 22 ビット 同期確立部
- 23 Kフレームタイミング抽出部
- 24 基本カウンタ
- 25 ラッチ部
- 26 比較部
- 27 実運用カウンタ
- 28 タイミング制御部
- 29 送信データ処理部
- 30 変調部(MOD)
- 31 無線送信部(TX)
- 32 アンテナ共用部
- 33 無線受信部(RX)
- 34 復調部(DEM)
- 35 受信データ処理部
- 36 周波数シンセサイザ(SYN)
- 37 受信レベル検出部
- 38 Mフレームタイミング抽出部
- 41 CPU
- 41a タイマ
- 42 メモリ(ME M)
- 41b テーブル
- 4.3 共通バス

【図2】





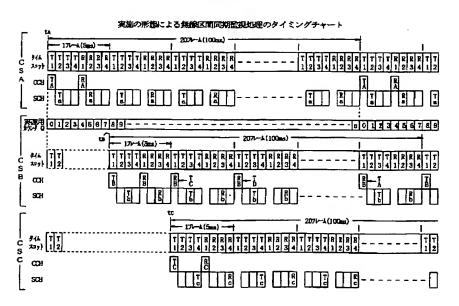


【図7】

実施の形態による無線区面回り監視ゲータの管理ケーブルを説明する図

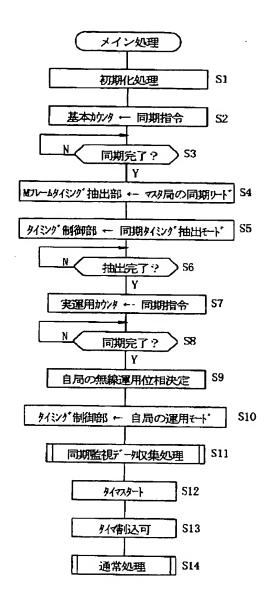
フレーム番号	00.10		leainn	
70-29-	CSID	RSSI	CSIDF	HSSIF
0	A (7以月)	××	1	1
1	B (自局)	_	0	0
2	С	××	1	1
3	D	ж×	1	1
4			0	0
1	:	:	:	:
19	_		0	0

【図6】



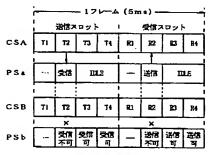
【図3】

実施の形態による無線区間同期監視処理のフローチャート (1)

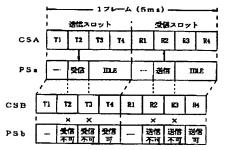


【図11】

従来技術を説明する図 (2)

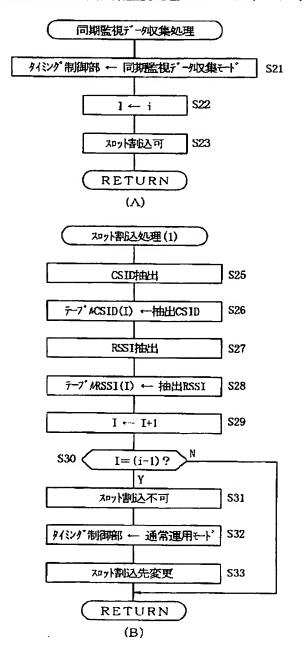


(A) 無解区間同期時

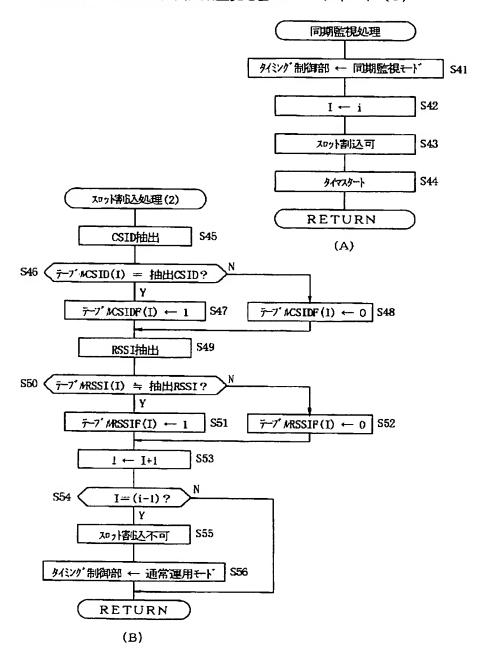


(B) 無線区間非同類用

【図4】 実施の形態による無線区間同期監視処理のフローチャート (2)

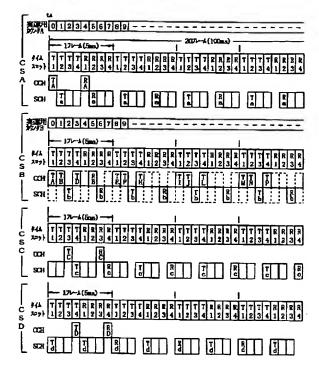


【 図5 】 実施の形態による無線区間同期監視処理のフローチャート (3)



【図8】

他の実施の形態による無線区間可見整復処理のタイミングチャート



【図9】

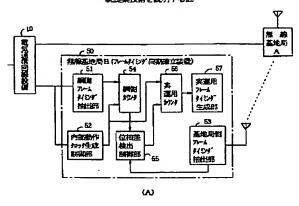
他の実施の形態による無線区間可能を視データの管理テーブルを説明する図

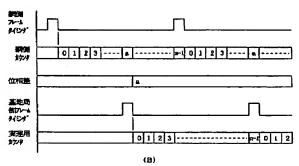
42n				
スロット番号	CSID	RSSI	CSIDF	RSSIF
O (T1)	A (水流)	××	1	1
1 (12)	B (自局)	_	0	0
2(13)	С	××	1	1
3 (T4)	D	××	1	1
4 (20)	a (マンイト仏型)	_	0	0
5 02)	b (自局)		0	0
6 (73)	c		0	0
7 (R4)	d	_	0	0
8 (TL)	ε	××	1	i
A (LS)	F	××	1	1
10(73)	G	××	1	1
11 (74)	н	××	1	1
:	:	:		
159	-	_	0	0

【図10】

【図12】

既提案技術を使用する図





This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.